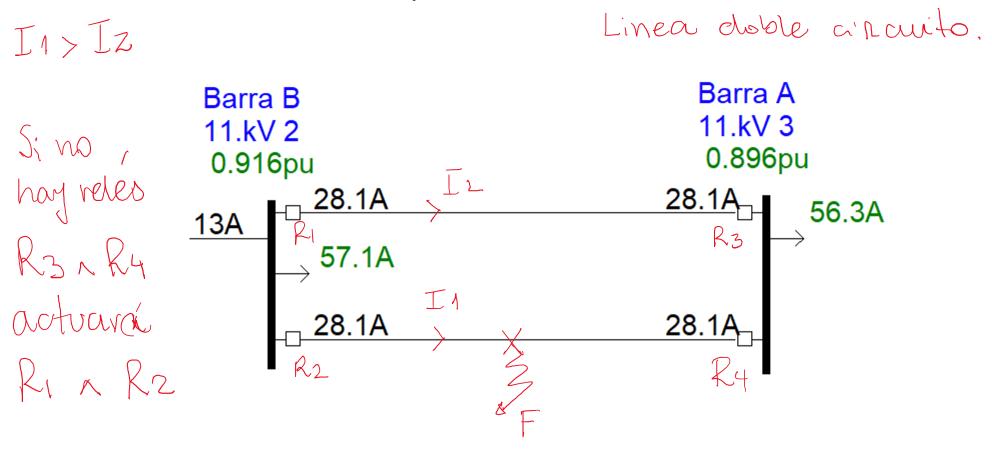
## •Relé de sobre corriente direccional, ANSI 67

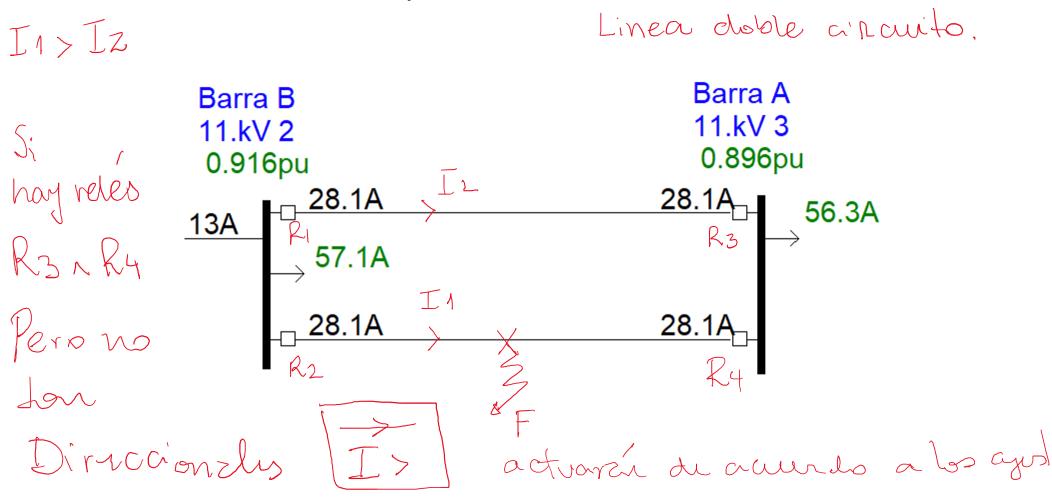
Relé de sobrecorriente direccional (67)

- Será necesario para circuitos con múltiples fuentes, donde es importante ajustar el disparo del relé para corrientes en una sola dirección.
- Quiere decir que el sistema deja de ser radial, la corriente de falla puede fluir en ambas direcciones.
- En relés numéricos se lleva a cabo mediante la medición del desplazamiento angular entre una magnitud de referencia y la variable de actuación

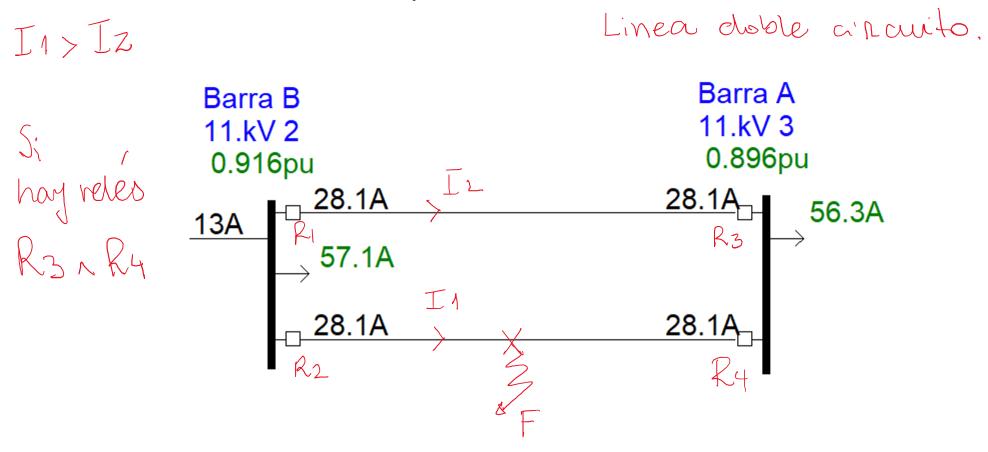
#### Necesidad de la protección direccional



#### Necesidad de la protección direccional

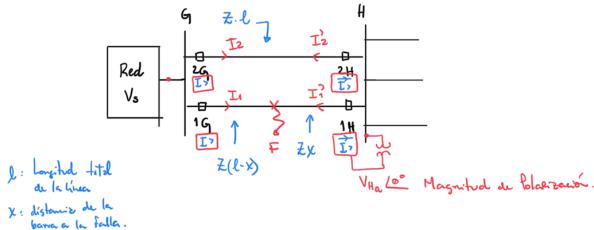


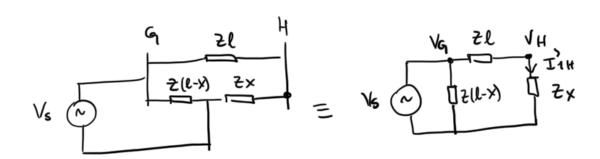
#### Necesidad de la protección direccional



#### ¿Cómo se hace un relé direccional?

- Se toma una magnitud como referencia: MAGNITUD DE POLARIZACIÓN, que no cambie o su cambio sea poco apreciable con la falla.
- Se mide el desfase de la corriente de cortocircuito: MAGNITUD DE OPERACIÓN, respecto de la magnitud de polarización y se toma la decisión de actuar o no en función de este desfase.





$$\overline{Ii} = \frac{V_H}{Z_X} = \frac{V_S X}{Z_X (l+X)} = \frac{V_S}{Z (l+X)}$$

I' esta retrasado a Vs

$$V_{H} = \frac{\times V_{S}}{l + \times} = V_{H} \text{ when en fase con Vs}$$

$$T_{A} = \frac{V_{S}}{2(l + \times)}$$

Criterio de actuación.

$$\left| \arg \left\{ V_{Ha} \right\} - \arg \left\{ I \right\} \right| < \pi/2$$

$$H_1 = 7 \quad I_1^2 \Rightarrow 0^\circ - 4^2 < \pi/2$$

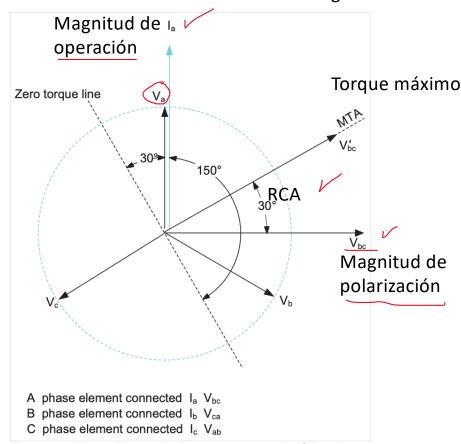
$$\theta_2 < \pi/2 \quad \text{activa}$$

$$H_2 \Rightarrow T_2^1 \Rightarrow \left| \begin{array}{c} 0^\circ - \left( \pi - \phi_z \right) \right| < T_2 \\ \\ T + \phi_z < T_2 \text{ NO ACNA.} \end{array}$$

#### Conexión estándar en cuadratura 90º

• Esta es un tipo de conexión estandar para relés numéricos.

- Va a depender de que ángulo se mueve o desfasa el voltaje aplicado al relé, para producir una sensibilidad máxima.
- Esta se conoce como RCA o ángulo caracteristico del relé



30 grados

Figure 9.12: Vector diagram for the 90°-30° connection (phase A element)

La operación es 30º en adelanto y 150º en atraso a la (mag operación)

#### Conexión estándar en cuadratura 90º

- 45 grados
- La operación es 45º en adelanto y 135º en atraso a la (mag operación)

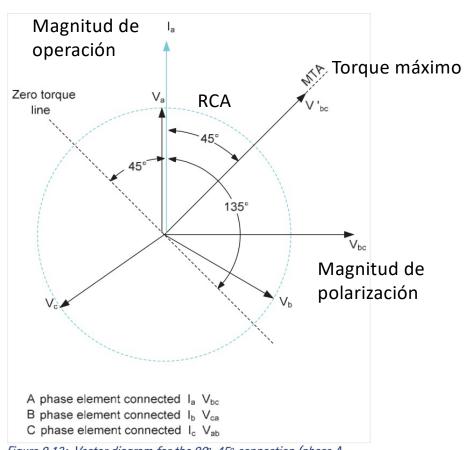
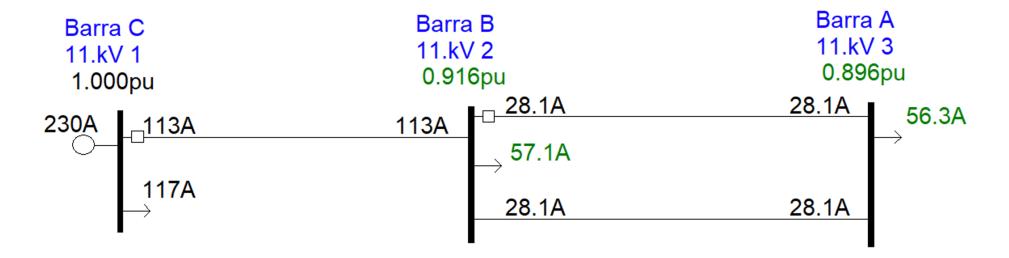
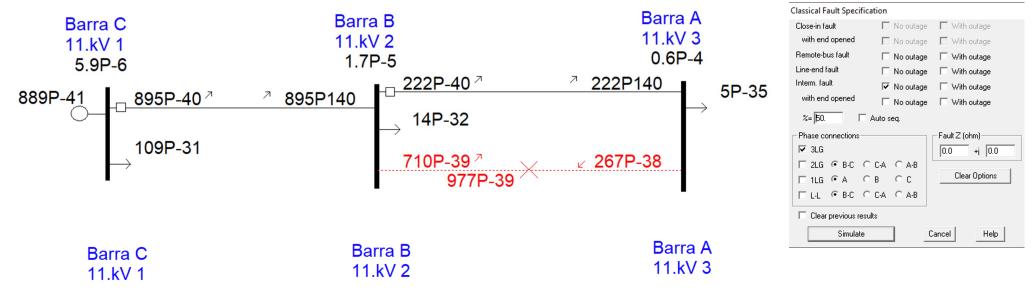


Figure 9.13: Vector diagram for the 90°-45° connection (phase A element)

#### Ejemplo



#### Una falla trifásica en mitad de la linea BA



OP 0.89s

OP 0.89s

OP 0.17s

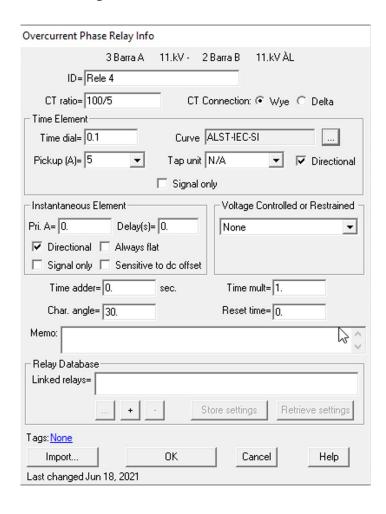
OP 0.17s

No active relay

977P-39

Estos reles direccionales deben Tener menor ajuste de rele y tiempo Que los reles al inicio de la linea 50% I plena carga 0.1 TMS

#### Ajuste relé direccional de fase



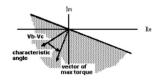
#### 6. Enter parameters of the directional element:

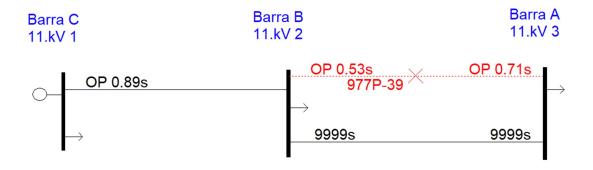
**Char. angle:** The characteristic angle, in degrees, is measured between the polarizing quantity and the vector of maximum torque. The polarizing quantity of an overcurrent phase relay is assumed to be one of the following:

Phase a: Vb - Vc Phase b: Vc - Va Phase c: Va - Vb

where  $V_a$ ,  $V_b$  and  $V_c$  are the phase voltages at the branch terminal. The vector of maximum torque defines a half plane, which is shown shaded in the figure below. The relay is assumed to pick up whenever the phase current lies within the shaded region. The characteristic angle is initialized to 30 degrees.

Note: This edit box is visible only if either the time element or the instantaneous unit is directional.





#### Ejercicio taller:

- Revisar el ejemplo resuelto y modelarlo en ASPEN o PF,
- Ejemplo 9.20.3, proteccion de alimentadores en paralelo.
- Del Libro de Alstom-Network-Protection-and-Automation-Guide-2011

#### Exposición de las actividades en clases

 Dos grupos deberán exponer el trabajo realizado en la clase anterior, mostrar su coordinación y comentar los errores que tuvieron.

#### Ejercicio de aplicación

- Se tiene un sistema conformado por dos barras, en cada barra hay un generador conectado con una reactancia j0.1, una línea une ambas barras mediante una reactancia serie j0.2.
- 1. Realizar el diagrama esquemático definiendo la ubicación de los relés y su dirección de operación.
- 2. Calcule las corrientes de falla que verían los reles si ocurre una falla en la mitad de la línea. Barra 1 y luego Barra 2, todas son condiciones separadas.

 Definir un diagrama fasorial cuando Va esta a cero grados, y la magnitud de operación es la corriente la, mientras que la magnitud de polarización o referencia es Vbc.

• Definir las zonas de operación y ubicar las corrientes de falla.

# 1. Diagrama es que mático Gi Zult Jo.2 Ra Jo.2 Ra Zyz.

2. Calculo de las corrientes de falla.

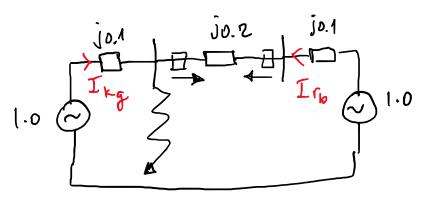
Falla en la mitad de la linea.

$$Ira = \frac{1.0}{jo.1+jo.1} = \frac{1.0}{jo.2} = -j5 p.u.$$

$$Irb = \frac{1.0}{jo.1+jo.1} = -j5 p.u.$$

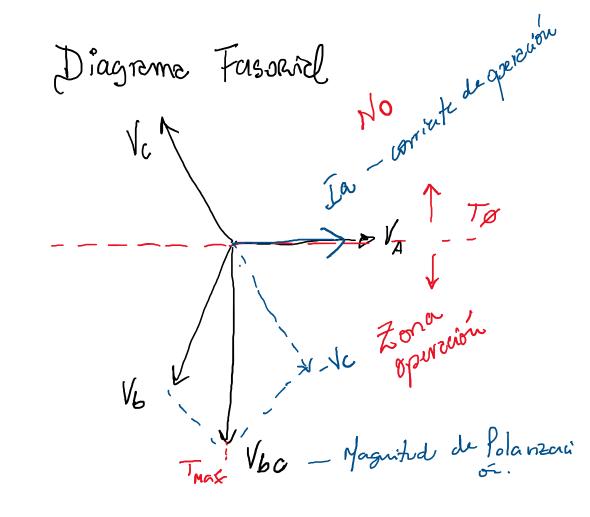
$$jo.1+jo.1$$

Falla en la barra.



$$I kg = \frac{1.0}{j0.1} = -j10 \text{ p.u.}$$

$$I kg = \frac{1.0}{j0.1 + j0.2} = -j3.33 \text{ p.u.}$$

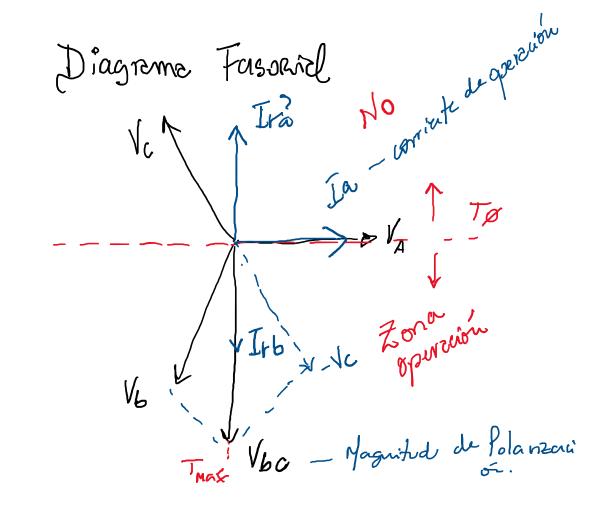


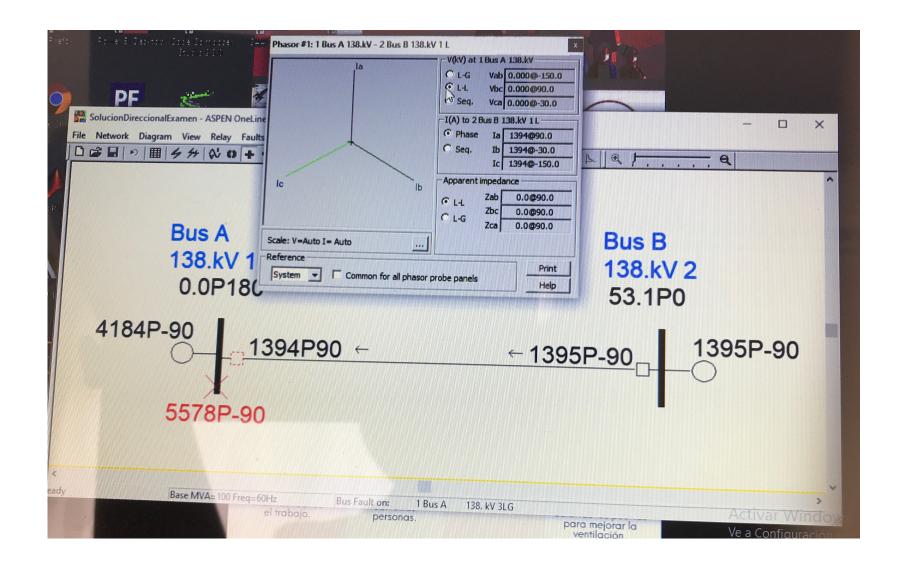
Falla en la barra: opera.

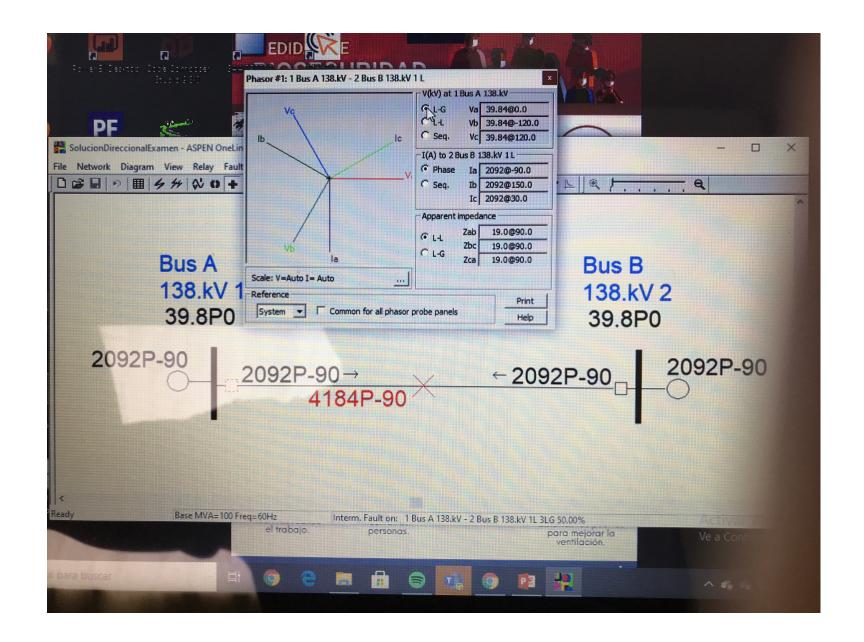
Ira jo.2 jo.1

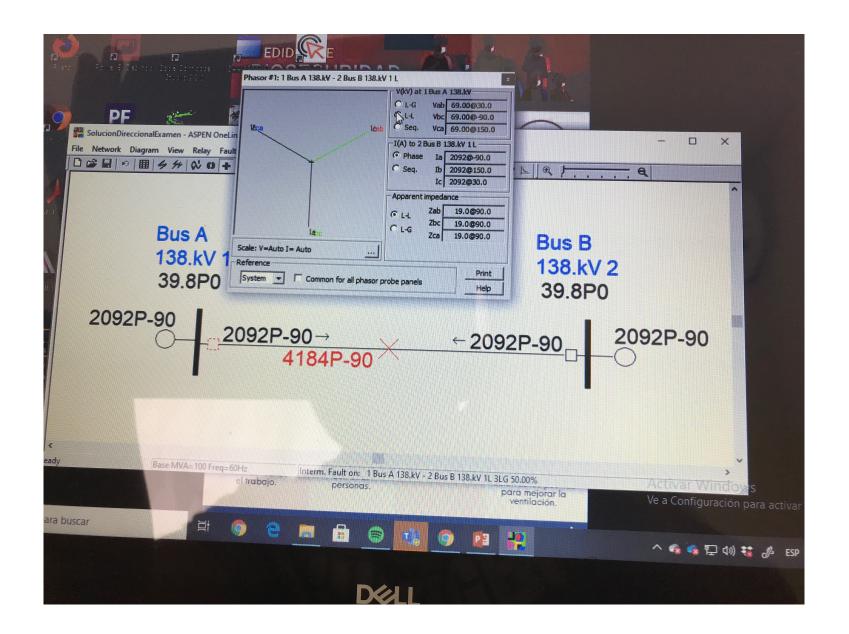
Ira 1.0 = -j10 p.v.

 $I_{10} = \frac{1.0}{\dot{0}.1+j0.2} = -j3.33 p.s.$ 









### Actividad complementaria

 Como actividad complementaria resuelva su ejercicio a mano, y dibuje los diagramas fasoriales,